Балтийский Госудраственный Технический Университет им. Д.Ф.Устинова « Военмех»

Лабораторная работа по курсу: «Теория Механизмов и Динамика Машин»

на тему:

«структурный и кинематический анализ рычажного механизма»

вариант 3-15

выполнила: студентка 3 курса группы К-571 Федорова Юлия

> проверил: Лавров В.Ю.

Санкт-Петербург. 2010.

структурный анализ механизма:

На рисунке представлена схема исследуемого рычажного механизма, состоящего из трех звеьев, два из которых подвижны. Где 1 — кривошип, 2 — шатун, 3 — кулиса, 0,4 — неподвижные шарнирные опоры.



Пасиивных звеньев в механизме нет. Число степеней свободы механизма по формуле Чебышева для плоских механизмов:

 $W = 3n - 2P_{\kappa} - P_{e}$ W=3*3-2*4=1.

Где п — число подвижных звеньев,

Рк — количество кинематических пар к-ого класса.

Структурное деленеие механизма:

Входное звено- кривошип :

Структурные группы:





W=3*1-2*1=1

W=3*2-2*3=0

Обе структурные группы имеют 2-й класс, 2-й порядок, следовательно, и весь механизм является механизмом 2-го класса, 2-го порядка.

<u>Кинематический анализ механизма:</u>

Кинематический анализ механизма производится экспериментально=теоретически. Функцию положения F(ϕ) кулисы – 3 в зависимости от угла поворота кривошипа получаем экспериментально.

Будем считать.ю что кривошип вращается равномерно с $\omega_1 = 50 \text{ c}^{-1}$, будем исследовать характер движения кулисы — 3 за 1 цикл, которым является 1 полный оборот кривошипа.

Полагая, что кривошип вращается равномерно, можем сказать что φ=ωt. Получаем функцию положения от времени F(t), её разлагаем в ряд Фурье и дифференциированием ряда определяем зависимости скорости V(t) и ускорения A(t) кулисы. При этом необходимо решить влопрос о достаточном числе членов ряда.

Разложение функции в ряд Фурье означает её приближенную замену тригонометрическим полиномом вида: $F_{\phi}(t) = \frac{A_0}{2} + \sum_{j=1}^{n} \left[A_j \cos(\omega_j t) + B_j \sin(\omega_j t) \right] = \frac{A_0}{2} + \sum_{j=1}^{n} C_j \sin(\omega_j t + \alpha_j)$

Где T = 2π , $\omega = 2\pi/50 - 0,1256$ с – время полного оорота кривошипа.

 $C = \sqrt{A_i^2 + B_j^2}$ - амплитуда сигнала на j-той частоте

Частота сигнала для j-й гармоники $\theta_i = 2\pi j T$.

Поскольку в данном случае функция F(t) задана таблицей значений в конечном числе точек m, то максимальное число членов ряда n=m/2=24/2=12.

Формулы для вычисления коэффициента ряда Фурье при табличном задании функции:

$$A_{j} = \frac{2}{m} \sum_{i=0}^{m-1} F_{i} \cos\left(2\pi j \frac{i}{m}\right); \qquad B_{j} = \frac{2}{m} \sum_{i=0}^{m-1} F_{i} \sin\left(2\pi j \frac{i}{m}\right)$$

Где F_i - занчения функции F(t) при t = 0, 1, 2, 3, ...m-t

В таблице ниже приведена экспериментальная зависимость функции перемещения кулисы F(φ) с шагом Δ φ — 15° по углу поворота кривошипа:

φ ^o	0	15	30	45	60	75	90	105	120	135	150	165	180
х,см	19,1	19,4	20,2	21	22	23,2	24,3	25,6	25,9	26,5	26,9	27	27,6
S	0	0,3	1,1	1,9	2,9	3,1	4,2	5,2	5,8	7,4	7,8	7,9	8
φ ^o	195	210	225	240	255	270	285	300	315	330	345	360	
х,см	26,8	26,4	25,6	25,1	24,3	23,3	22,4	21,3	20,3	19,8	19,3	19,1	
S	7,7	7,3	6,5	6	5,2	4,2	3,3	2,2	1,2	0,7	0,2	0	

Шаг по времени при этом $\Delta t = \Delta \phi^* \omega = 15\pi/(50*180) = 0,00628$ с.

Обработку данных эксперимента проведем с помощью программы ApproxFSP.

На первом этапе разложим F(t) в ряд с максимально возможноым числом членов.

N=12. В этом случае значения ряда Фурье практически совпадают со данными эксперимента.



Результаты дифференциирования рядо по времени представлены выше, а графики скорости и ускорений ниже:



На графике скорости и особенно ускорения видны поразитные осциляции, вызванные погрешностями замера занчений F(t), появляется необходимость сглаживания этих зависимостей.

Ряд Произв-я 1 i t, c S, м 0 0.000e+00 0.000e+00 -1.250e-02 -9.782e+01 1 6.280e-03 3.000e-01 3.125e-01 1.542e+02 2 1.256e-02 1.100e+00 1.087e+00 8.841e+01 3 1.884e-02 1.900e+00 1.913e+00 1.856e+02 4 2.512e-02 2.900e+00 2.888e+00 7.892e+01 5 3.140e-02 3.100e+00 3.113e+00 6.282e+01 6 3.768e-02 4.200e+00 4.188e+00 2.422e+02 7 4.396e-02 5.200e+00 5.213e+00 5.904e+01 8 5.024e-02 5.800e+00 5.788e+00 2.052e+02 9 5.652e-02 7.400e+00 7.413e+00 2.012e+02 10 6.280e-02 7.800e+00 7.788e+00 -2.016e+01 11 6.908e-02 7.900e+00 7.913e+00 5.234e+01 12 7.536e-02 8.000e+00 7.988e+00 -3.609e+01 13 8.164e-02 7.700e+00 7.713e+00 -4.193e+01 14 8.792e-02 7.300e+00 7.288e+00 -1.066e+02 15 9.420e-02 6.500e+00 6.513e+00 -1.136e+02 16 1.005e-01 6.000e+00 5.988e+00 -7.475e+01 17 1.068e-01 5.200e+00 5.213e+00 -1.734e+02 18 1.130e-01 4.200e+00 4.188e+00 -1.323e+02 19 1.193e-01 3.300e+00 3.313e+00 -1.713e+02 20 1.256e-01 2.200e+00 2.188e+00 -1.630e+02 21 1.319e-01 1.200e+00 1.213e+00 -1.529e+02 22 1.382e-01 7.000e-01 6.875e-01 1.599e+01 23 1.444e-01 8.000e-01 8.125e-01 -6.214e+01 24 1.507e-01 0.000e+00 -1.250e-02 -9.782e+01



Анализ представленного ниже амплитудного спектра исследуемой функции показывает, что существенными крома Ao/2 явлеяются лишь слагаемые ряда соответсвующие 1-й частоте, поэтому проведем разложение в ряд и аппроксимацию функции с учетом только этой частоты. Ниже приведены так же и результаты такой обрабоки, иллюстрирующие эффект сглаживания.





Выводы:

- 1. Ряд Фуре хорошо аппроксимирует гладкие функции.
- 2. Если необходимо чтобы значения в узлах совпадали со значениями в аппроксимируемой функции, то следует производит разложение с максимално возможным числом членов ряда.
- Ряд Фурье позволяет сглаживать функции, если они, например.ю искажены погрешностями экспенримента. Для такой сглаживающей аппроксимации следует при разложениии учитывать лишь первые основные частоты, что определяется по амплитудному спектру.